

La meccanica relativistica

Quale sia la meccanica nel caso in cui *le velocità dei corpi materiali siano piccole* rispetto alla velocità della luce lo sappiamo: questa non può che essere *la meccanica newtoniana*. Nel suo ambito, i successi e la capacità di spiegare i fatti sperimentali sono tali da non lasciare spazio a dubbi.

Immaginiamo allora che *O' sia un osservatore inerziale che vede, ad un certo istante, il corpo materiale fermo* (dato che il corpo materiale in generale può accelerare il riferimento O' soddisfa questa condizione solo all'istante t') e quindi verifica la validità della meccanica newtoniana. Chiameremo O' il riferimento proprio del corpo materiale.

Per capire quali siano invece le leggi meccaniche nel caso in cui la velocità del corpo materiale sia rilevante rispetto a quella della luce, si potrebbe pensare di assumere il punto di vista di un osservatore inerziale O che vede il riferimento O' in rapido moto. Chiameremo O osservatore relativistico.

Si potrebbe allora pensare di ottenere le leggi meccaniche valide per l'osservatore relativistico (meccanica relativistica) semplicemente effettuando una trasformazione di Lorentz su ognuna delle grandezze che compaiono nelle leggi meccaniche dell'osservatore proprio. Si può fare ma sorgono alcuni problemi che devono essere superati.

Per cominciare a ragionare in termini concreti immaginiamo che l'osservatore newtoniano O' applichi il secondo principio della dinamica ad un certo corpo materiale di massa m' soggetto ad una forza F' . Lungo l'asse delle x' ad esempio scriverà

$$F'_{x'} = m' \frac{d}{dt'} \frac{d}{dt'} x'$$

dove gli apici ricordano che si tratta di grandezze fisiche misurate da O'.

Sulla base di quanto detto la meccanica relativistica si potrebbe ottenere effettuando una trasformazione di Lorentz sulle grandezze $F'_{x'}$, m' , dt' , e x' . Premesso che non sappiamo come si trasformano $F'_{x'}$, m' , è comunque chiaro che *il numero di trasformazioni di Lorentz da effettuare nei due membri della equazione è differente*.

Come è facile intuire se effettuiamo un diverso numero di trasformazioni di Lorentz nei due membri della equazione si determina *cambiamento di forma* della equazione per l'osservatore relativistico O e dunque una violazione del primo postulato che vuole che tutti gli osservatori inerziali verifichino le stesse leggi della fisica. Comprendiamo allora che il contenuto fisico del principio di relatività può essere soddisfatto richiedendo che i due membri della equazione di una certa legge fisica, qualora si cambi riferimento inerziale, si trasformino con lo stesso numero di trasformazioni di Lorentz (ovvero si trasformino nello stesso modo). Giungiamo allora alla formulazione matematica del principio di relatività spesso detto principio di covarianza il quale afferma che affinchè una legge fisica soddisfi il principio di relatività è sufficiente che, qualora si cambi il riferimento inerziale, i suoi membri si trasformino nello stesso modo rispetto alle trasformazioni di Lorentz.

Riprendiamo allora l'equazione meccanica $F'_x = m' \frac{d}{dt'} \frac{d}{dt'} x'$

e osserviamo subito che abbiamo buoni motivi per richiedere che la forza F'_x si trasformi, nel passaggio da un riferimento all'altro, come $\Delta x'$. Ricordiamo infatti che la forza altro non è che l'azione sviluppata da un dinamometro compresso o allungato disposto, ad un certo istante, tra due punti dello spazio P e Q . Questo significa che nel passaggio da un riferimento all'altro la forza F deve trasformarsi come il segmento che congiunge i punti P a Q nello stesso istante t ovvero come le grandezze $\Delta x'$, $\Delta y'$ e $\Delta z'$ con $\Delta t'=0$ (si ricordi che abbiamo già sfruttato questo fatto all'inizio introducendo la meccanica newtoniana).

Richiamiamo allora la legge di trasformazione degli intervalli nel passaggio da O' ad O

$$\left\{ \begin{array}{l} \Delta x = \frac{(\Delta x' + v \Delta t')}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \\ \Delta y = \Delta y' \\ \Delta z = \Delta z' \\ \Delta t = \frac{(\Delta t' + \frac{v}{c^2} \Delta x')}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} \Delta x = \frac{(\Delta x' + \frac{v}{c} c \Delta t')}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \\ \Delta y = \Delta y' \\ \Delta z = \Delta z' \\ c \Delta t = \frac{(c \Delta t' + \frac{v}{c} \Delta x')}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} \Delta x = \frac{\Delta x'}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \\ \Delta y = \Delta y' \\ \Delta z = \Delta z' \\ c \Delta t = \frac{\frac{v}{c} \Delta x'}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} F_x = \frac{F'_x}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \\ F_y = F'_y \\ F_z = F'_z \\ F_t = \frac{\frac{v}{c} F'_x}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \end{array} \right.$$

NOTA: Si osservi che nel riferimento relativistico O , oltre alla forza opportunamente trasformata che comunque si osserva anche nel riferimento proprio O' , compare una grandezza che abbiamo indicata con F_t e che dipende da F'_x . Pur non occupandoci ora del suo significato tale grandezza è una conseguenza inevitabile delle trasformazioni di Lorentz e dunque della TRR.

Qualora cambiassimo riferimento, sulla base del principio di covarianza (ovvero del principio di relatività) dovremmo avere nella equazione

$$F'_x = m' \frac{d}{dt'} \frac{d}{dt'} x'$$

lo stesso numero di trasformazioni di Lorentz.

Trasformandosi la forza come $\Delta x'$ il membro di sinistra porta con se una trasformazione di Lorentz per cui la stessa cosa deve fare il membro di destra. Dato che la posizione x' del corpo materiale porta con se una trasformazione di Lorentz dobbiamo concludere che le grandezze m' e dt' non devono essere trasformate rimanendo quelle del riferimento proprio per ogni osservatore inerziale O . Dunque affinchè sia soddisfatto il principio di covarianza (principio di relatività) è necessario che la massa del corpo materiale e l'intervallo temporale vengano misurate nel riferimento proprio ovvero nel riferimento inerziale istantaneamente in quiete rispetto al corpo materiale stesso. La massa e il tempo nel riferimento proprio si chiamano solitamente *massa a riposo* e *tempo proprio* e si indicano con m_0 e \mathcal{T} .

Il secondo principio della dinamica nel riferimento proprio O' prende allora la forma seguente

$$F'_x = m_0 \frac{d}{d\tau} \frac{d}{d\tau} x'$$

che viene mantenuta in un qualunque altro riferimento inerziale O (si devono usare le trasformazioni della pagina precedente)

$$F_x = m_0 \frac{d}{d\tau} \frac{d}{d\tau} x$$

Nella meccanica relativistica la forza eguaglia il prodotto della massa a riposo per la derivata seconda rispetto al tempo proprio della posizione

Giungiamo allora conclusione che nella espressione delle leggi meccaniche valide per un certo osservatore inerziale O non compaiono la massa la velocità e l'accelerazione misurate da O nel modo consueto ovvero dividendo (nel caso della velocità e della accelerazione) la variazione di posizione e velocità misurate da O per l'intervallo temporale pure misurato da O .

Compaiono invece la massa misurata nel riferimento proprio (massa a riposo) ed un nuovo tipo di velocità ed accelerazione calcolate dividendo la variazione di posizione misurate da O per l'intervallo temporale misurato dall'osservatore proprio. Tali velocità ed accelerazione vengono dette velocità ed accelerazione di Minkowsky

$$V_x = \frac{d}{d\tau} x \quad A_x = \frac{d}{d\tau} \frac{d}{d\tau} x$$

Nella meccanica relativistica la forza eguaglia la derivata rispetto al tempo proprio della massa a riposo per la velocità di Minkowsky (quantità di moto di Minkowsky) oppure il prodotto della massa a riposo per l'accelerazione di Minkowsky

da cui si ricava anche

$$F_x = \frac{d}{d\tau} m_0 V_x \quad F_x = m_0 A_x$$

La meccanica relativistica: quantità di moto ed energia cinetica

Dal secondo principio della dinamica nella forma relativistica otteniamo l'espressione della quantità di moto relativistica valida per ogni osservatore inerziale O . Per ottenerla è sufficiente ricordarsi che tale quantità di moto è il prodotto della massa a riposo m_0 per la velocità di Minkowsky V e che l'intervallo temporale misurato da O è collegato a quello misurato dall'osservatore proprio dalla relazione $dt = d\tau / \sqrt{1 - v^2 / c^2}$. Otteniamo allora

$$P_x = m_0 V_x = m_0 \frac{d}{d\tau} x = \frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{d}{dt} x = \frac{m_0 v_x}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}}$$

$$P_y = m_0 V_y = m_0 \frac{d}{d\tau} y = \frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{d}{dt} y = \frac{m_0 v_y}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}}$$

$$P_z = m_0 V_z = m_0 \frac{d}{d\tau} z = \frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{d}{dt} z = \frac{m_0 v_z}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}}$$

da cui otteniamo la quantità di moto relativistica espressa nella grandezze dell'osservatore O :

$$P_x = \frac{m_0 v_x}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \quad P_y = \frac{m_0 v_y}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \quad P_z = \frac{m_0 v_z}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}}$$

Per trovare l'espressione relativistica della energia cinetica di un corpo materiale è necessario calcolare il lavoro che la forza compie nella unità di tempo sul corpo materiale stesso (ovvero il prodotto scalare della forza per la velocità del copro materiale). Tenendo conto di $dt = d\tau / \sqrt{1 - v^2/c^2}$ seguono allora i passaggi

$$\begin{aligned}
 W &= F_x v_x + F_y v_y + F_z v_z = \\
 &= v_x \frac{d}{d\tau} m_0 V_x + v_y \frac{d}{d\tau} m_0 V_y + v_z \frac{d}{d\tau} m_0 V_z = \\
 &= \frac{v_x}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{d}{dt} \frac{m_0 v_x}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} + \frac{v_y}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{d}{dt} \frac{m_0 v_y}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} + \frac{v_z}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{d}{dt} \frac{m_0 v_z}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} = \\
 &= \frac{m_0 v_x}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{dv_x}{dt} + \frac{1}{(\sqrt{1 - v^2/c^2})^3} v_x \frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt} \right) + \\
 &+ \frac{m_0 v_y}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{dv_y}{dt} + \frac{1}{(\sqrt{1 - v^2/c^2})^3} v_y \frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt} \right) + \\
 &+ \frac{m_0 v_z}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \frac{dv_z}{dt} + \frac{1}{(\sqrt{1 - v^2/c^2})^3} v_z \frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt} \right) = \\
 &= \frac{m_0}{(1 - v^2/c^2)} \left(v_x \frac{dv_x}{dt} + v_y \frac{dv_y}{dt} + v_z \frac{dv_z}{dt} + \frac{(v_x^2 + v_y^2 + v_z^2) \frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2/c^2)} \right) = \\
 &= \frac{m_0}{(1 - v^2/c^2)} \left(v \frac{dv}{dt} + \frac{v^3}{c^2} \frac{dv}{dt} \right) = \frac{m_0 v}{(1 - v^2/c^2)} \left(1 + \frac{v^2}{c^2} \right) = \frac{m_0 v}{(1 - v^2/c^2)^2}
 \end{aligned}$$

Ovvero il semplice risultato

$$W = \frac{m_0 v \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2 / c^2)^2}$$

Calcoliamo ora la seguente derivata temporale

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} = \left(-\frac{1}{2}\right) \frac{1}{(1 - v^2 / c^2)^{3/2}} \left(-2 \frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt}\right) = \frac{\frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2 / c^2)^{3/2}}$$

possiamo allora scrivere

$$W = \frac{m_0 v \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2 / c^2)^2} = \frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{v \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2 / c^2)^{3/2}} = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{\frac{v}{c^2} \frac{dv}{dt}}{(1 - v^2 / c^2)^{3/2}}$$

da cui si ottiene la seguente importante espressione relativistica della lavoro della forza nella unità di tempo (potenza della forza)

$$W = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{d}{dt} \left(\frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \right)$$

Si deve ricordare a questo punto che lo stesso calcolo, nel caso della meccanica newtoniana, avrebbe condotto alla ben nota espressione newtoniana della potenza della forza da cui si deduce l'espressione newtoniana della energia cinetica

$$W = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v^2 \right)$$

$$T_{New} = \frac{1}{2} m v^2$$

la quale si annulla quando il corpo materiale è fermo.

Si potrebbe allora pensare, ragionando in modo analogo, di definire energia cinetica relativistica l'espressione

$$T_{Rel} = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}}$$

notiamo però che tale espressione non si annulla quando il corpo materiale è fermo. Aggiungiamo allora a tale espressione una costante, indipendente dal tempo, in modo che questa proprietà sia soddisfatta. Questa operazione è sempre possibile poiché non cambia il valore della derivata temporale che è la quantità fisica osservabile.

Si ottiene allora

$$T_{\text{Rel}} = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} + K$$

Quando il corpo è fermo l'energia cinetica si deve annullare per cui si deve avere $0 = m_0 c^2 + K$ da cui $K = -m_0 c^2$ e quindi l'espressione relativistica della energia cinetica (che fornisce per piccola velocità l'espressione newtoniana)

$$T_{\text{Rel}} = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} - m_0 c^2$$

Questa espressione pone un certo numero di importanti problemi. Essa si presenta infatti come differenza di due termini che hanno le dimensioni di una energia. Potremmo anche scrivere

$$\frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} = T_{\text{Rel}} + m_0 c^2$$

Espressione che sembra suggerire che al corpo materiale sia associata una energia totale E data dalla somma della energia cinetica e da una forma di energia legata alla semplice esistenza di una massa a riposo che potremmo chiamare energia a riposo E₀. Seguendo questa interpretazione si ha

$$E = T_{\text{Rel}} + E_0 \quad E = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \quad E_0 = m_0 c^2$$

L'espressione della energia cinetica può essere scritta anche nel seguente modo

$$\frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} - m_0 = \frac{T_{\text{Rel}}}{c^2}$$

suggerendo che l'acquisizione di energia cinetica da parte di un corpo materiale possa essere interpretata come un aumento della sua massa. Questa lettura è possibile in quanto nelle espressioni relativistiche è proprio la quantità $m_0 / (1 - v^2 / c^2)^{1/2}$ a giocare il ruolo di massa effettiva. Infatti richiamando l'espressione della quantità di moto si ha

$$P_x^{\text{Rel}} = \frac{m_0 v_x}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - v^2 / c^2}} \frac{v_x}{c^2} = E \frac{v_x}{c^2} = (T_{\text{Rel}} + E_0) \frac{v_x}{c^2} = (T_{\text{Rel}} + m_0 c^2) \frac{v_x}{c^2} = (m_0 + \frac{T_{\text{Rel}}}{c^2}) v_x$$

Seguendo questa idea l'espressione appena trovata

$$P_x^{\text{Rel}} = \left(m_0 + \frac{T_{\text{Rel}}}{c^2}\right)v_x$$

suggerisce una nuova lettura della quantità di moto relativistica la quale può essere pensata come il prodotto della massa per la velocità, in completa analogia con la meccanica newtoniana, purché si tenga conto che anche l'energia cinetica contribuisce alla massa con un termine che vale appunto T_{rel}/c^2 . Giungiamo allora alla conclusione che in relatività anche l'energia cinetica, ovvero il semplice movimento, possiede una massa. Si tratta di un risultato di fondamentale importanza, che non ha riscontro nella meccanica newtoniana e che risulta essere una conseguenza della teoria della relatività e delle sue premesse fisiche: ad ogni variazione della energia cinetica di un corpo materiale corrisponde una variazione della sua massa inerziale data dalla formula

$$\Delta m = \frac{\Delta T_{\text{Rel}}}{c^2}$$

Per capire meglio il significato di questo fatto immaginiamo di avere due corpi materiali di massa a riposo m_0 uniti da una sottile asticella di massa trascurabile. Nel caso in cui il dispositivo è fermo la massa vale semplicemente

$$m = 2m_0$$

Se ora poniamo in rotazione il dispositivo attorno all'asse, le due masse si muoveranno con velocità v dipendente dalla rapidità della rotazione. Ognuna acquisisce anche una energia cinetica T_{rel} e con essa una massa addizionale e si ha

$$m = 2m_0 + 2 \frac{T_{\text{Rel}}}{c^2}$$

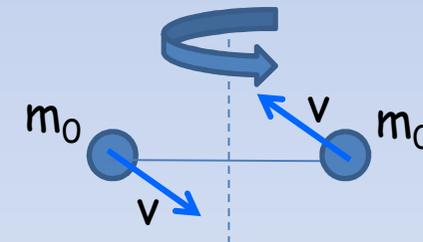
come atteso la massa del dispositivo è data dalla somma delle masse a riposo componenti più una massa derivante dallo stato di moto degli stessi.

Da un punto di vista generale il processo fisico che mette in movimento il dispositivo è un processo che richiede energia e che ne determina un aumento della massa per cui si configura come una conversione di energia cinetica in massa inerziale.

Il processo contrario invece che portasse il dispositivo nuovamente in quiete si configurerebbe come una conversione di massa inerziale in energia cinetica.

Dunque tra massa inerziale ed energia cinetica esiste una completa interconvertibilità data dalla formula

$$\Delta T_{\text{Rel}} = \Delta m c^2$$



Ci si può domandare se tale interconvertibilità possa essere estesa ad ogni forma di energia. Immaginiamo allora di avere a che fare con un sistema meccanico soggetto a forze conservative nel quale si conserva in ogni istante la somma della energia cinetica e potenziale ovvero si conserva l'energia meccanica. Potremo scrivere per un tale sistema

$$T_1 + V_1 = T_2 + V_2 \quad T_2 - T_1 = -(V_2 - V_1) \quad \Delta V = -\Delta T$$

Sulla base della equazione precedente si ottiene allora

$$\Delta V = -\Delta T = -\Delta m c^2$$

La quale mostra che in un tale sistema meccanico ogni aumento del potenziale determina una diminuzione della massa inerziale mentre ogni diminuzione del potenziale determina un aumento della massa inerziale del sistema. Si noti che secondo la TRR l'energia potenziale possiede una massa inerziale negativa.

Al di là di questo fatto esempi come quello appena esaminato chiariscono che l'interconvertibilità tra energia cinetica e massa inerziale determina di fatto la reciproca convertibilità tra massa inerziale ed una qualunque forma di energia secondo l'espressione generale

$$\Delta E = \Delta m c^2$$

Questo fatto permette allora di pensare che nulla vieti in linea di principio che in alcuni processi la stessa massa a riposo possa essere convertita in energia e viceversa come suggerito dalla espressione $E_0 = m_0 c^2$. In questo modo l'espressione soprascritta deve essere letta *nel modo più generale possibile come una completa equivalenza tra massa inerziale ed energia*. Naturalmente questo non significa che in ogni processo questo avvenga. La quantità di massa che viene convertita in energia e viceversa è una caratteristica intrinseca del processo per cui lo sfruttamento di questa opportunità richiede l'individuazione dei processi più efficienti. Nei processi nucleari solo piccolissime frazioni di massa vengono effettivamente convertite in energia tuttavia la fisica delle particelle ha scoperto il processo di annichilazione materia-antimateria dove la conversione massa-energia è totale e dove il processo può avvenire nella direzione inverse cioè come conversione di energia in massa ovvero in creazione di materia dalla energia. Questi fatti provano *la validità generale* della equazione trovata.

Verifiche sperimentali:

la dilatazione del tempo con particelle elementari il flusso di muoni a terra

Legge del decadimento (τ è la 'vita media' della particella)

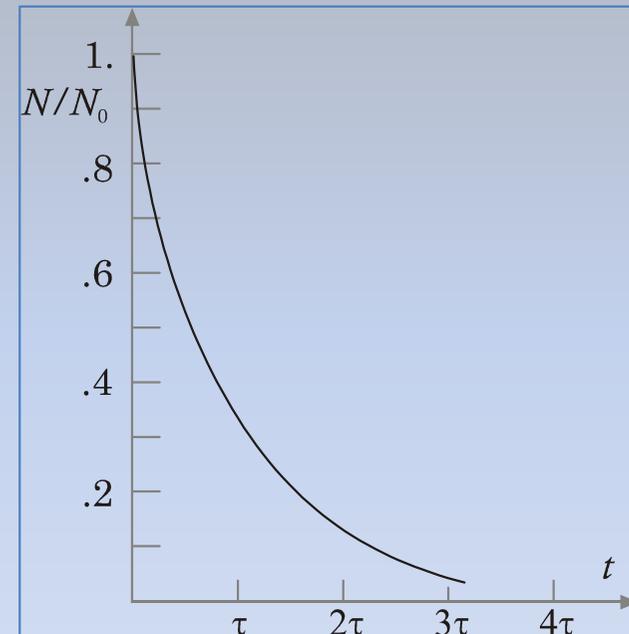
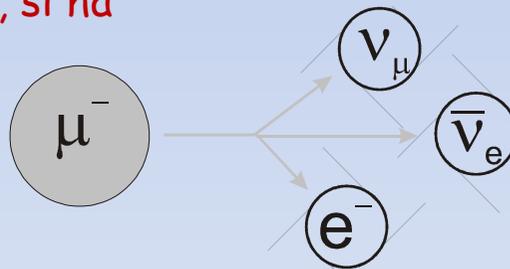
$$N(t) = N_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$$

Si noti che dopo τ si ha $N(t) = N_0/2.72$

dopo 2τ $N(t) = N_0/2.72^2 = N_0/7.4 \dots$

Nel caso dei muoni, prodotti nella interazione fra raggi cosmici e atmosfera, si ha

$$\tau_p \approx 2,2 \mu\text{s}$$



Supponiamo di avere un flusso 1000 muoni all'ora nell'alta atmosfera ($N_0=1000$) a 4500 m di quota.

Il tempo necessario per arrivare a terra vale allora

$$\Delta t = \frac{4500}{0,995 \cdot c} \cong 15 \mu\text{s}$$

Assumendo la **fisica classica** il flusso di muoni a terra dovrebbe valere

$$N_{class}(\Delta t) = N_0 e^{-\frac{15}{2,2}} \approx 10^{-3} N_0 = 1$$

ogni ora.

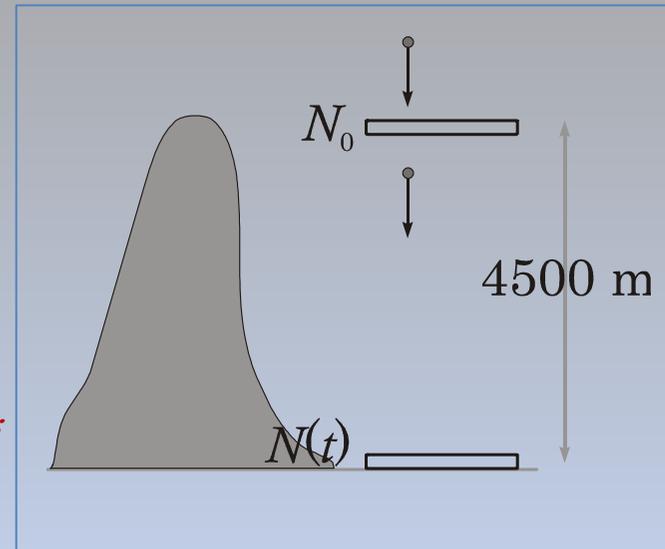
Assumendo invece la **fisica relativistica** si deve tenere conto del fenomeno della *dilatazione dei tempi* che allunga la vita dei muoni per l'osservatore a terra

$$\Delta t = \frac{\Delta \tau}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{2,2}{\sqrt{1 - \frac{0,995^2 c^2}{c^2}}} \approx 2,2 \times 10 = 22 \mu s$$

si ha allora per il flusso osservato a terra

$$N_{rel}(\Delta t) = N_0 e^{-\frac{15}{22}} \approx 0,5 N_0 = 500$$

ogni ora in ottimo accordo con le osservazioni sperimentali.



Verifiche sperimentali: la dilatazione del tempo con particelle elementari il flusso di muoni in un acceleratore

Nature **268**, 301-305 (28 July 1977)

Measurements of relativistic time dilatation for positive and negative muons in a circular orbit

J. Bailey¹, K. Borer², F. Combley³, H. Drumm⁴, F. Krienen⁵, F. Lange⁶, E. Picasso⁷, W. von Ruden⁸, F. J. M. Farley⁹, J. H. Field¹⁰, W. Flegel¹¹ & P. M. Hattersley¹²

- ¹Daresbury Laboratory, Warrington, Lancashire, UK
- ²Physikalisches Institut, Universität Beon, Bern, Switzerland
- ³Department of Physics, University of Sheffield, Sheffield, UK
- ⁴European Organization for Nuclear Research, Geneva
- ⁵European Organization for Nuclear Research, Geneva
- ⁶Institut für Physik der Universität Mainz, Mainz, FRG
- ⁷European Organization for Nuclear Research, Geneva
- ⁸Institut für Physik der Universität Mainz, Mainz, FRG
- ⁹Royal Military College of Science, Shrivenham, Wiltshire, UK
- ¹⁰European Organization for Nuclear Research, Geneva
- ¹¹European Organization for Nuclear Research, Geneva
- ¹²Department of Physics, University of Birmingham, Birmingham, UK

The lifetimes of both positive and negative relativistic ($\gamma = 29.33$) muons have been measured in the CERN Muon Storage Ring with the results $\tau^+ = 64.419(58) \mu s$, $\tau^- = 64.368(29) \mu s$. The value for positive muons is in accordance with special relativity and the measured lifetime at rest: the Einstein time dilation factor agrees with experiment with a fractional error of 2×10^{-3} at 95% confidence. Assuming special relativity, the mean proper lifetime for μ^- is found to be $\tau_0^- = 2.1948(10) \mu s$ the most accurate value reported to date. The agreement of this value with previously measured values of τ_0^+ confirms CPT invariance for the weak interaction in muon decay.

In questo lavoro il fenomeno della dilatazione dei tempi è stato utilizzato per ricavare la vita media del muone

$$\Delta\tau = \Delta t \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = \frac{64.368}{29.33} \approx 2.1948 \mu s$$

Verifiche sperimentali: la dilatazione del tempo con orologi macroscopici

Nel 1971 J. Hafele e R. Keating eseguono un esperimento per la verifica del fenomeno della dilatazione del tempo con *orologi macroscopici*.

Nel fenomeno misurato concorrono sia la *dilatazione del tempo di origine cinematica* della teoria della relatività ristretta che quella *di origine gravitazionale* della teoria della relatività generale. Esso è pertanto un test della fenomeno della dilatazione del tempo nella sua forma più generale.

Orologio a terra :

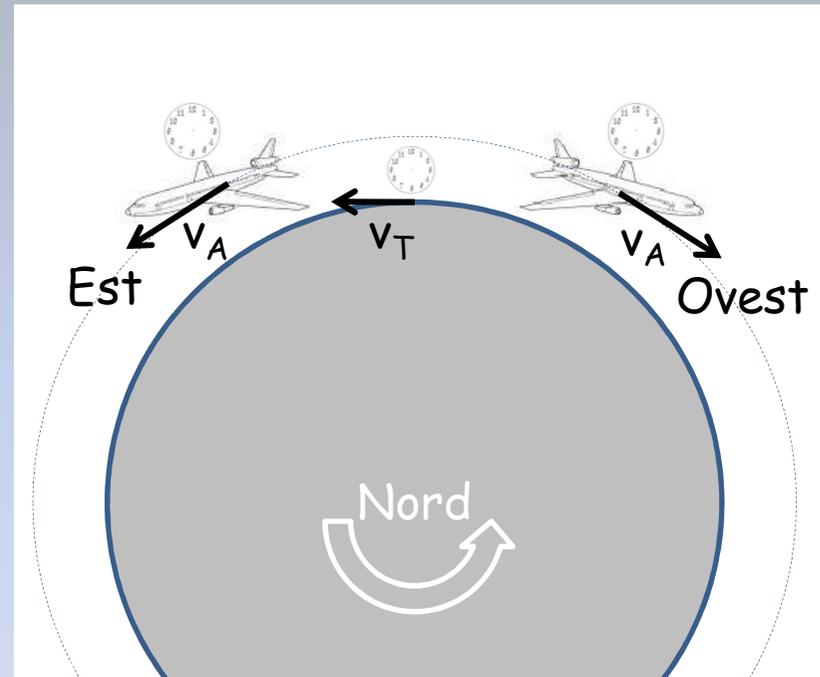
- dilatazione del tempo dovuta al campo di gravità
- dilatazione del tempo dovuto alla velocità tangenziale rispetto alle stelle fisse V_T

Orologio Est:

- dilatazione del tempo dovuta al campo di gravità (effetto meno intenso di quello dell'orologio a terra)
- dilatazione del tempo dovuto alla velocità tangenziale rispetto alle stelle fisse $V_T + V_A$

Orologio Ovest:

- dilatazione del tempo dovuta al campo di gravità (effetto meno intenso di quello dell'orologio a terra)
- dilatazione del tempo dovuto alla velocità tangenziale rispetto alle stelle fisse $V_T - V_A$



	nanoseconds gained			measured
	predicted			
	gravitational (general relativity)	kinematic (special relativity)	total	
eastward	144±14	-184 ± 18	-40 ± 23	-59 ± 10
westward	179±18	96±10	275±21	273±7

Dalla Teoria della Relatività Ristretta alla Teoria della Relatività Generale

Con la formulazione della teoria della relatività ristretta si chiarisce a fondo l'interpretazione dell'elettromagnetismo. Prima di tutto l'assenza di un mezzo fisico ove si propagano le azioni elettriche e magnetiche ed il fatto cruciale che *la velocità della luce assume lo stesso valore in tutti i riferimenti inerziali*. Come nella meccanica *vale il principio di relatività* e l'apparente contraddizione tra i due principi può essere risolta attraverso una profonda revisione dei concetti di spazio e tempo che comporta a sua volta una riformulazione delle leggi meccaniche e la previsione di nuovi inattesi fenomeni quali la equivalenza tra energia e massa inerziale. Sia pure al prezzo di una profonda rivoluzione possiamo comunque affermare che *dopo la formulazione della TRR meccanica ed elettromagnetismo sono completamente riconciliate*.

Rimaneva allora nella fisica un *grave problema irrisolto riguardante la forza di gravitazione*, una delle forze fondamentali della natura, la cui teoria di riferimento risaliva a Newton (*Philosophiae Naturalis Principia Mathematica, I. Newton 1687*).

Per capire la natura del problema richiamiamo le principali conclusioni cui era pervenuta invece la teoria delle forze elettriche e magnetiche la cui formulazione definitiva fu fornita da Maxwell (*A Treatise on Electricity and Magnetism, J.C. Maxwell 1873*).

Secondo la teoria di Maxwell l'azione di una carica elettrica q_1 su di una carica elettrica q_2 distante nello spazio non avviene direttamente ma diciamo così in due fasi differenti. La carica q_1 modifica lo spazio circostante creando un campo elettrico, ed è solo quando la carica q_2 viene immersa in questo campo che subisce l'azione elettrica. Non avviene dunque una azione a distanza tra le cariche ma una azione mediata dal campo. Lo stesso dicasi per le azioni magnetiche, che la teoria maxwelliana riconduce la movimento delle cariche elettriche, e che si propaga nello spazio per mezzo del campo magnetico. Le equazioni di Maxwell precisano poi tutti i dettagli di questi campi compreso ovviamente il ritardo dell'azione su q_2 da parte di q_1 dovuto al tempo necessario all'azione per propagarsi.

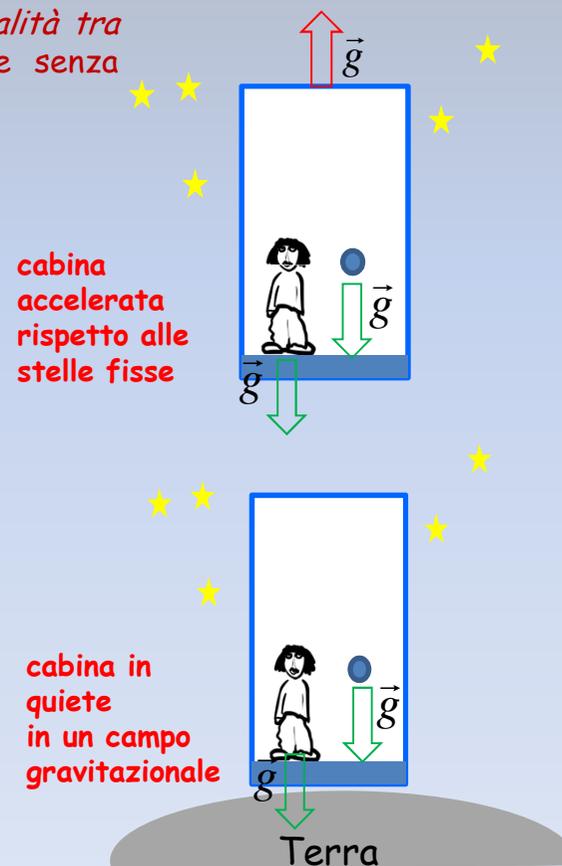
Nulla di tutto questo è presente nella teoria newtoniana. Miracolosa quando fu formulata alla fine del '600, la teoria non teneva conto delle recenti conquiste maxwelliane, *fondata com'era sul concetto di un'azione istantanea tra le masse distanti, andava riformulata*. Già Maxwell tentò di affrontare il problema formulando una teoria della gravitazione sulla falsariga di quella elettromagnetica ma sottili difficoltà gli impedirono di avere successo.

Teoria della relatività generale: il principio di equivalenza

Einstein affrontò il problema da una prospettiva completamente nuova assai distante dall'esempio dell'elettromagnetismo. Un primo passo cruciale fu quello di porre l'attenzione su un fatto noto già a Galileo ovvero che *i corpi materiali in seguito all'azione gravitazionale acquisiscono tutti la stessa accelerazione*. Questo fatto, la cui origine risiede nella *rigorosa proporzionalità tra massa inerziale e massa gravitazionale*, che la teoria newtoniana assume senza spiegare, ha una conseguenza molto rilevante.

Per capirla immaginiamo che un osservatore ed un certo numero di corpi materiali si trovino in quiete relativa all'interno di una cabina nello spazio lontano da tutto e da tutti. Ad un certo istante si accendono i motori e la cabina comincia ad accelerare verso l'alto (rispetto al foglio) con una accelerazione $a=g$. Dato che il moto accelerato è impresso alla cabina e non ai corpi questi rimangono in quiete anche se, rispetto alla cabina accelerano verso il basso con accelerazione $a=-g$. Anche l'osservatore accelera verso il basso e quando arriva a toccare il pavimento della cabina ci si appoggia sostenendosi con le gambe mentre i corpi materiali accelerano verso il pavimento cadendovi sopra. *Per l'osservatore dentro la cabina tutto avviene come se sotto il pavimento invece dei motori ci fosse il pianeta terra che attrae gravitazionalmente tutti gli oggetti sopra di essa*. Questa identità tra le due situazioni è solo una curiosità priva di contenuto fisico o al contrario nasconde un profondo significato?

Come ricordato sopra *l'identità tra le due situazioni appoggia sulla proporzionalità rigorosa tra massa inerziale e gravitazionale*. Ora proprio in quegli anni, nel 1909, L. Eotvos dimostrò con un esperimento di stupefacente precisione che *massa inerziale e gravitazionale sono proporzionali con una precisione di 1 su 100.000.000!* Un fatto simile non può essere casuale ed infatti Einstein pensò che non solo l'osservatore dentro la cabina ma *nessun esperimento può distinguere tra un moto accelerato della cabina rispetto alle stelle fisse o uno stato di quiete della stessa in un campo di gravità*. Questo fatto che Einstein elevò a rango di principio prende il nome di *principio di equivalenza* e rappresenta uno dei pilastri della futura teoria della gravitazione di Einstein



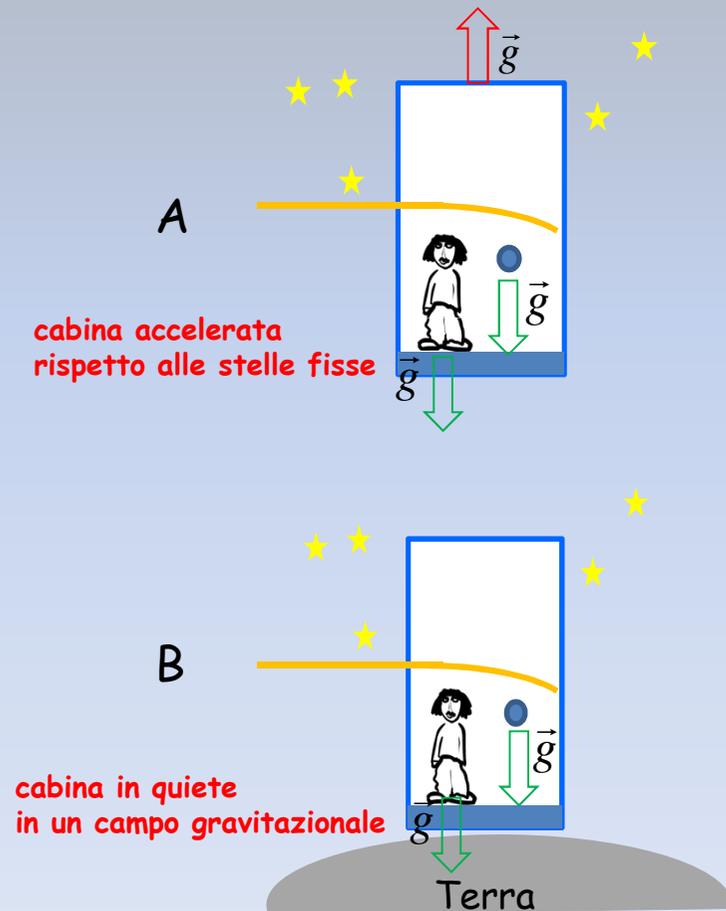
Un secondo passo altrettanto importante consiste nel riconoscere che la teoria della relatività ristretta permette di trasformare le misure eseguite in un riferimento inerziale O in quelle di un riferimento inerziale O' in moto relativo con velocità v , ma che se tale velocità invece che essere costante diventa variabile, si ottiene di fatto il passaggio da un riferimento inerziale O ad uno accelerato O' . Poiché quest'ultimo, sulla base del principio di equivalenza, è fisicamente identico ad un campo di gravità, si deduce che le trasformazioni di Lorentz con una velocità di traslazione variabile permettono di calcolare gli effetti prodotti dai campi gravitazionali.

Per comprendere il valore predittivo del principio di equivalenza consideriamo i seguenti esempi.

Un osservatore si trova in una cabina accelerata rispetto alle stelle fisse. Ad un certo punto un raggio luminoso diretto parallelamente al pavimento entra nella cabina da un foro laterale attraversandola. Dato che la cabina accelera il raggio colpirà la parete di fronte in un punto più basso spostato verso il pavimento per cui, rispetto alla cabina, il raggio ha subito una deflessione verso il basso (A).

D'altra parte, sulla base del principio di equivalenza, le cose andrebbero nello stesso modo se la cabina fosse ferma in campo di gravità. Dobbiamo allora concludere che la gravità può curvare la traiettoria della luce (B).

Questo effetto fu misurato per la prima volta nel 1919 da A. Eddington che osservò la deflessione dei raggi stellari radenti la superficie del sole. L'esperimento fu in seguito criticato ma l'effetto ebbe una conferma definitiva nel 1979 con la scoperta della prima lente gravitazionale.



Si consideri ora una piattaforma rotante con velocità angolare ω . Fissato in un certo punto della piattaforma si trova un osservatore O' con un orologio. Per l'osservatore fisso O , posto al centro della piattaforma, l'orologio si muove di moto circolare uniforme e dunque con una *velocità tangenziale* $v=\omega R$ ed una *accelerazione centripeta* $a=v^2/R=\omega^2 R$. L'osservatore solidale con l'orologio O' invece, rispetto al proprio riferimento, registrerà solo una *accelerazione centrifuga* con lo stesso valore $a=v^2/R=\omega^2 R$ (A).

In questa situazione, la teoria della relatività ristretta ci informa che per l'osservatore fisso O , l'orologio di O' deve rallentare il suo ritmo poiché in movimento. In particolare deve essere

$$\Delta t_o = \frac{\Delta \tau_{O'}}{\sqrt{1-v^2/c^2}} = \frac{\Delta \tau_{O'}}{\sqrt{1-(\omega R)^2/c^2}}$$

Ora sulla base del principio di equivalenza, l'osservatore O' è equivalente ad un osservatore fermo in un campo di gravità con accelerazione radiale uscente (centrifuga) $a=\omega^2 R$ ovvero con una forza peso effettiva $F=ma=m\omega^2 R$ (B).

Dato che spesso il campo gravitazionale viene caratterizzato dal suo potenziale definito come

$$\phi = -\int_a^b \frac{F}{m} ds + C = -\int_0^R \frac{m\omega^2 r}{m} dr = -\int_0^R \omega^2 r dr = -\frac{1}{2} \omega^2 R^2$$

si ha anche

$$\omega^2 R^2 = -2\phi$$

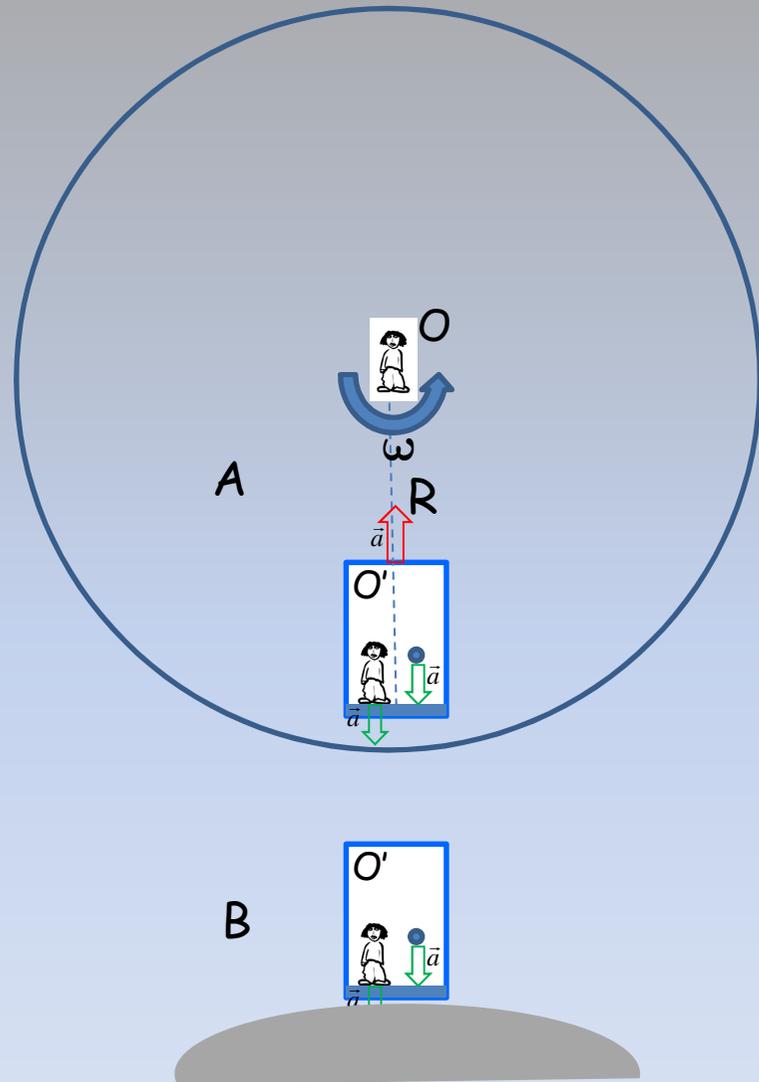
che sostituita fornisce la formula

$$\Delta t_o = \frac{\Delta \tau_{O'}}{\sqrt{1+2\phi/c^2}}$$

La quale afferma che la gravitazione dilata il tempo con un effetto tanto più intenso quanto maggiore risulta essere l'intensità del campo (ovvero quanto più negativo risulta essere il potenziale gravitazionale). Una conseguenza molto importante è che rallentando il tempo rallenta anche la frequenza di oscillazione della luce dunque il precedente effetto porta a concludere che la luce uscente da un campo di gravità sposta la sua frequenza verso valori più bassi (spostamento verso il rosso).

Red-shift gravitazionale : R. Pound e G. Rebka 1959 più numerosissime prove astronomiche.

Dilatazione del tempo gravitazionale: J. Hafele e R. Keating 1971 più numerosissime prove dal sistema GPS.



Dall'esempio precedente si può intuire un altro importante aspetto della teoria.

Immaginiamo che l'osservatore O' disponga due regoli di lunghezza L lungo le direzioni tangenti e radiali al moto che chiameremo L_T ed L_R rispettivamente.

L'osservatore fisso O giudicherà allora L_T disposto lungo la direzione del moto con velocità $v = \omega R$ e pertanto *sogetto al fenomeno della contrazione delle lunghezze* mentre giudicherà L_R perpendicolare alla direzione del moto e pertanto di *lunghezza inalterata*.

Accostando regoli rigidi tangenzialmente e radialmente, l'osservatore fisso O , può pensare allora di eseguire una misura della circonferenza e del raggio della traiettoria circolare di O' .

Per quanto riguarda il raggio, le precedenti considerazioni dicono che troverà il valore R che troverebbe in assenza di rotazione della piattaforma, mentre per quanto riguarda la circonferenza troverà il valore contratto dalla rotazione della piattaforma

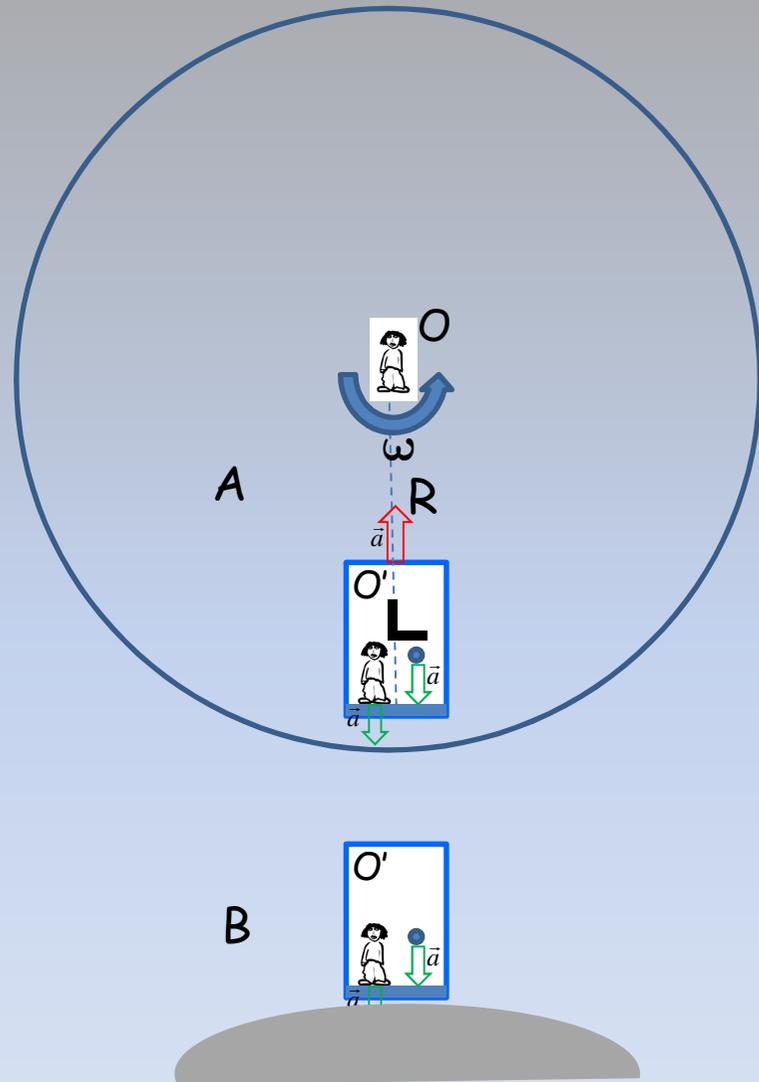
$$C = 2\pi R \sqrt{1 - v^2 / c^2} = 2\pi R \sqrt{1 - (\omega R)^2 / c^2}$$

Dunque il rapporto circonferenza raggio misurato da O vale

$$\frac{C}{R} = 2\pi \sqrt{1 - v^2 / c^2} = 2\pi \sqrt{1 - (\omega R)^2 / c^2}$$

più piccolo di quello di un cerchio ordinario. Questo può accadere se il cerchio anziché essere tracciato su di un piano lo pensiamo tracciato su di superficie sferica. Li può infatti accade che il rapporto circonferenza raggio sia più piccolo di quello del piano. Dunque il moto della piattaforma ha in un certo senso curvato la geometria.

D'altra parte, sulla base del principio di equivalenza si avrebbe lo stesso effetto a piattaforma ferma ma con un campo di gravità. Concludiamo allora che la gravità determina una trasformazione della ordinaria geometria euclidea in una geometria dello spazio curvo (non euclidea).



Teoria della relatività generale: le equazioni del campo

L'intuizione che la gravità potesse modificare la geometria fu sviluppata da A. Einstein nel modo seguente.

Immaginiamo che l'osservatore mobile O' si muova non di moto a velocità costante v ma di moto accelerato uniforme a (vedi figura). Assumendo le trasformazioni di Galileo per semplicità il passaggio dalle variabili di O' a quelle di O è dato dalle formule

$$\begin{cases} x = x' + \frac{1}{2} a t'^2 \\ y = y' \\ z = z' \\ t = t' \end{cases} \quad \begin{cases} \Delta x = \Delta x' - a' \Delta t' \\ \Delta y = \Delta y' \\ \Delta z = \Delta z' \\ \Delta t = \Delta t' \end{cases} \quad \begin{cases} \Delta x^2 = \Delta x'^2 + a'^2 \Delta t'^2 - 2a' \Delta x' \Delta t' \\ \Delta y^2 = \Delta y'^2 \\ \Delta z^2 = \Delta z'^2 \\ \Delta t^2 = \Delta t'^2 \end{cases}$$

Con queste possiamo costruire la distanza spaziotemporale tra due eventi secondo l'osservatore fisso O

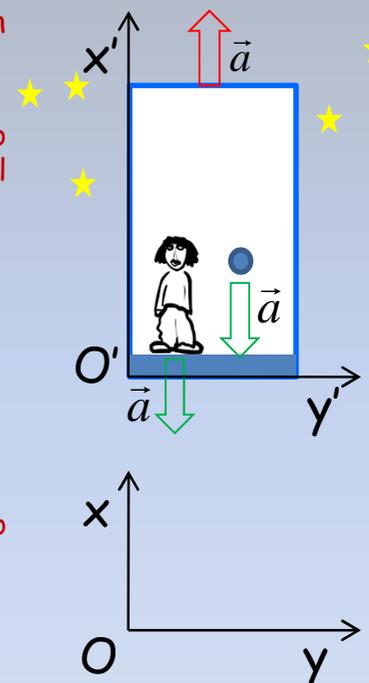
$$\begin{aligned} \Delta s^2 &= \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 - c^2 \Delta t^2 = \\ &= \Delta x'^2 + a'^2 \Delta t'^2 - 2a' \Delta x' \Delta t' + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - c^2 \Delta t'^2 = \\ &= \Delta x'^2 + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - 2a' \Delta x' \Delta t' + (a'^2 - c^2) \Delta t'^2 \end{aligned}$$

da cui si ottiene nelle variabili dell'osservatore accelerato O'

$$\Delta s^2 = \Delta x'^2 + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - 2a' \Delta x' \Delta t' + (a'^2 - c^2) \Delta t'^2$$

Se O' non fosse accelerato ma si fosse mosso con velocità costante, la TRR dice che avrebbe trovato semplicemente

$$\Delta s^2 = \Delta x'^2 + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - c^2 \Delta t'^2$$



D'altra parte, sulla base del principio di equivalenza, possiamo affermare che l'osservatore O' è fisicamente equivalente ad osservatore fermo in un campo di gravità per cui possiamo affermare che la modifica della distanza spaziotemporale tra due eventi da

$$\Delta s^2 = \Delta x'^2 + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - c^2 \Delta t'^2$$

a

$$\Delta s^2 = \Delta x'^2 + \Delta y'^2 + \Delta z'^2 - 2a' \Delta x' \Delta t' + (a'^2 - c^2) \Delta t'^2$$

è di fatto causata dalla gravità.

Giungiamo allora alla conclusione che da un punto di vista formale la gravità modifica l'espressione della distanza spaziotemporale degli eventi che acquisisce la forma generale seguente

$$\begin{aligned} \Delta s^2 &= g_{11} \Delta x'^2 + g_{12} \Delta x' \Delta y' + g_{13} \Delta x' \Delta z' + g_{14} \Delta x' \Delta t' + \\ &= g_{21} \Delta y'^2 + g_{22} \Delta y' \Delta y' + g_{23} \Delta y' \Delta z' + g_{24} \Delta y' \Delta t' + \\ &= g_{31} \Delta z'^2 + g_{32} \Delta z' \Delta y' + g_{33} \Delta z' \Delta z' + g_{34} \Delta z' \Delta t' + \\ &= g_{41} \Delta t'^2 + g_{42} \Delta t' \Delta y' + g_{43} \Delta t' \Delta z' + g_{44} \Delta t' \Delta t' \end{aligned}$$

È evidente che in questa impostazione l'effetto della gravità è interamente descritto dai 16 coefficienti g_{jk} dipendenti in generale dalla posizione e dal tempo. Si può mostrare che non tutti sono indipendenti dato che deve essere per consistenza matematica $g_{jk} = g_{kj}$. In questo modo i coefficienti indipendenti sono 10.

Dunque la gravitazione è formalmente descritta dai 10 coefficienti g_{jk} dipendenti dalla posizione e dal tempo che intervengono nella espressione della distanza spaziotemporale tra due eventi.

Compreso questo fatto il compito principale della teoria della gravitazione sarà allora quello di definire in che modo, la causa fisica della gravitazione ovvero la massa gravitazionale, determina i coefficienti g_{jk} . Si tratta della parte più ardua della teoria poiché la massa gravitazionale sulla base del principio di equivalenza è indistinguibile da quella inerziale e quest'ultima, sulla base della teoria della relatività ristretta, è equivalente alla energia. Dunque la sorgente della gravità è in sostanza l'energia stessa. Einstein, in competizione con il matematico D. Hilbert, fu capace di scrivere un insieme di equazioni che fissano i coefficienti g_{jk} una volta data la distribuzione di massa-energia. Si tratta di equazioni non lineari la cui soluzione esatta è nota in un numero limitato di casi note come equazioni del campo di Einstein e che qui riportiamo

$$R_{\mu\nu} - \frac{1}{2} g_{\mu\nu} R + \Lambda g_{\mu\nu} = \frac{8\pi G}{c^4} T_{\mu\nu}$$

Con queste equazioni, qualora sia capaci di risolverle, può essere trattato qualunque problema di gravitazione.

Fine e...
un saluto ed un augurio a tutti voi